

(11)Publication number:

07-168987

(43) Date of publication of application: 04.07.1995

(51)Int.CI.

G08B 21/00

E02F 9/24

E02F 9/26 H04B 5/02

(21)Application number: 05-342575

(71)Applicant : HAZAMA GUMI LTD MK SEIKO CO LTD

(22)Date of filing:

13.12.1993

(72)Inventor: IKEHATA AKIRA

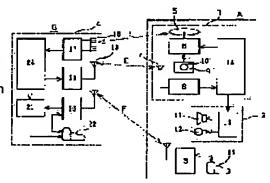
MAKITA YUSUKE TAKEDA SHOICHI **NOGUCHI YOSHIHARU** NAKAJIMA TERUMASA

## (54) PROXIMITY WARNING SYSTEM AND CONVERSATIONAL COMMUNICATION **DEVICE TO BE USED**

### (57)Abstract:

PURPOSE: To prevent a contact accident, etc., by automatically detecting that a first working body comes close to a second working body within a prescribed range and outputting an alarm. CONSTITUTION: Current of a prescribed frequency

which is in a medium wave or a long wave frequency banc is flown to a loop antenna 5 to be provided on a working machine A by the prescribed timing imparted by a control part 14, periodically and by fixed times. In accordance with this, a modulation signal L is intermittently outputted. In the receiver and transmitter 4 that a worker B carries, the modulation signal L is changed into induced voltage and is received in an inductive antenna 16. If the reception intensity is a reference intensity or more, it is judged that the worker B comes close within the proximity distance set by the working machine A, an alarm sound is outputted from an earphone 22 and a warning is given to the worker B. At the same time, a



second modulation signal E is outputted and the side of the working machine A is notified of the proximity of the worker B. At this stage, the operator of the working machine A and the worker B can exchange notices and instructions with each other by using a conversation device 3 and a conversation part 20.

**LEGAL STATUS** 

(19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平7-168987

(43)公開日 平成7年(1995)7月4日

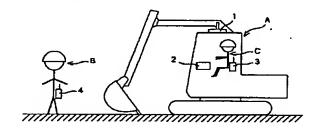
(51) Int.Cl.4		識別配号 庁内整理番号			FΙ			技術表示箇所		
G08B	21/00	Α								
E02F	9/24	В								
	9/26	Α								
H 0 4 B										
					審査請求	未請求	請求項の数 6	FD	(全 6	頁)
(21)出願番号		特顧平5-342575		7	71)出旗人	000140982				
				1		株式会社	上間組			
(22)出顧日		平成5年(1993)12月13日		-		東京都港区北青山2丁目5番8号				
					71)出度人	0001031	38			
						エムケー	一精工株式会社			
						長野県更埴市大字雨宮1825番地				
				(	72)発明者	池畑 ‡	ŧ			
						東京都洋	港区北青山2-	5 – 8	株式会	社間
		•				租内				
				(	72)発明者	牧田 #	飲			
						東京都洋	<b>港区北青山</b> 2-:	5 – 8	株式会	社間
				ļ		租内				
						1 7		£	終頁に	続く

### (54) 【発明の名称】 接近警報システムおよび同システムで使用する通話装置

### (57)【要約】

【目的】 工事現場等の共通のフィールド内で作業機と 作業者が所定範囲内に接近したのを自動検知して警報を 出力し、作業機のオペレータもしくは作業者に注意を促 すようにして接触事故等を未然に防ぐことができる接近 警報システムを提案する。

【構成】 作業者もしくは作業機の一方には、所定の出 カレベルで長波または中波の周波数帯の信号を無線出力 する発信手段を備え、他方の作業機もしくは作業者で は、前配発信手段と誘導的な結合関係を有し前配信号を 受信する手段を備えて、該受信手段で受信した信号の強 度が所定の基準強度を上回るものであれば警報を出力す るようにした。また、作業者と作業機の双方に通話手段 を備えて、接近に伴いお互いに注意や指示を交わすこと ができる。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 工事現場等の共通のフィールド内で作業 する第1の作業体と第2の作業体とが所定範囲内に接近 したのを検知して警報出力する接近警報システムであっ て、前記第1の作業体には、所定の出力レベルで長波ま たは中波の周波数帯の信号を無線出力する送信手段と、 無線による通話手段とを設け、前記第2の作業体には、 警報音を発生する警報出力手段と、前記送信手段と誘導 的な結合関係を有し前配信号を受信する手段と、警報出 カ手段と音声発生部を共有し前記通話手段との無線通話 10 が可能な通話手段と、該受信手段で受信した信号の強度 が所定の基準強度を上回るものであれば前記警報出力手 段より警報を出力するよう制御する手段とを設けたこと を特徴とする接近警報システム。

1

【請求項2】 請求項1記載の接近警報システムにおい て、前配信号は第1の作業体に略水平に設けられ信号の 波長よりはるかに寸法の小さなループアンテナより出力 されることを特徴とする接近警報システム。

【請求項3】 請求項2記載の接近警報システムにおい て、第1の作業体は建設機械等の作業機であって、前記 20 送信手段を備えた親機を作業機の上面部へ取付け、前記 通話手段は作業機のオペレータが携帯可能であると共 に、第2の作業体は作業者であって、前記警報出力手 段、受信手段、通話手段および制御手段を一体に組み込 んで子機とし、作業者が携帯可能であることを特徴とす る接近警報システム。

【節求項4】 請求項1配載の接近警報システムにおい て、第2の作業体の通話手段が通話中の場合に音声発生 部から発生される警報音の出力レベルを低下させるか同 警報音を止めるかする音声制御手段を、第2の作業体に 30 設けたことを特徴とする接近警報システムで使用する子 极。

【請求項5】 請求項1配載の接近警報システムで使用 する通話装置であって、第1および第2の作業体の通話 手段として備えられるものにおいて、音声発生部として イヤホンを備え、該イヤホンには骨伝導式マイクを内蔵 して音声の入出力が可能であることを特徴とする接近警 報システムで使用する通話装置。

【請求項6】 請求項4配載の接近警報システムで使用 送信する音声のマイク入力とを交互に切り換えて可能に すると共に、所定レベル以上の入出力信号がない無通話 状態において先に所定レベル以上の信号入力があった側 に受信権もしくは送信権を与えるように切り換える送受 信切換手段を備えたことを特徴とする接近警報システム で使用する通話装置。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】この発明は、工事現場等の共通の フィールド内で作業する作業機と作業者とが所定範囲内 50 をはかったものである。

に接近したのを検知して警報出力し、事故防止に利する 接近警報システムに関する。

[0002]

【従来の技術】土木・建設等の工事現場では、掘削機等 の作業機が使用されるエリアに作業者が入って作業する ことがあり、作業者が作業機の動作範囲に進入して事故 を起こす危険があった。こうした危険に対し、監視員を おきモニタカメラ等を用いて監視させたり、作業機のオ ベレータや作業者にトランシーパを装着させて連絡をと り合うようにして対策することが考えられていたが、い ずれも人の注意力にたよるもので確実な事故防止の手段 がなかった。特にこのような現場では、作業機・資材・ 盛土などがあって見通しが悪く、視覚的に監視すること が困難なケースが多いのが実情であった。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】したがってこの発明 は、作業機と作業者が所定範囲内に接近したのを自動検 知して警報を出力し、作業機のオペレータもしくは作業 者に注意を促すようにして事故を未然に防ぐことができ る接近警報システムを提案するものである。

【0004】なお、上配接近警報システムの実現には物 体の接近すなわち物体間の距離を検出する手段を必要と し、特に接近距離2~20m程度の範囲で距離を的確に 検出する手段を必要とする。ところで、従来から距離検 出手段としては超音波等を用いたものが知られている が、前記のような範囲で障害物による影響を受けたり方 向性をもつことなしに手軽に距離検出できるものが見当 らなかった。よって、この発明では特に、2~20m程 度のレンジ(実用的には5~10mの範囲)で検出対象 物の接近を的確に検出できる接近警報システムを提供す ることを課題としている。

【0005】また、接近を検知した後は作業者と作業機 のオペレータとの間で事故のないよう適宜に連絡を取り 合えるようにして、安全に作業を継続できる接近警報シ ステムを提供するものである。

[0006]

【課題を解決するための手段】この発明は、工事現場等 の共通のフィールド内で作業する第1の作業体と第2の 作業体とが所定範囲内に接近したのを検知して警報出力 する通話装置において、受信した音声のスピーカ出力と 40 する接近警報システムであって、前記第1の作業体に は、所定の出力レベルで長波または中波の周波数帯の信 号を無線出力する送信手段と、無線による通話手段とを 設け、前配第2の作業体には、警報音を発生する警報出 力手段と、前配送信手段と誘導的な結合関係を有し前配 信号を受信する手段と、警報出力手段と音声発生部を共 有し前配通話手段との無線通話が可能な通話手段と、該 受信手段で受信した信号の強度が所定の基準強度を上回 るものであれば前配警報出力手段より警報を出力するよ う制御する手段とを設けたことにより、上紀課題の解決

【0007】なお、前記信号は第1の作業体に略水平に 設けられ信号の波長よりはるかに寸法の小さなループア ンテナより出力するようにすればよい。

【0008】また、第1の作業体は建設機械等の作業機 であって、前配送信手段を備えた親機を作業機の上面部 へ取付け、前記通話手段は作業機のオペレータが携帯可 能であると共に、第2の作業体は作業者であって、前記 警報出力手段,受信手段,通話手段および制御手段を一 体に組み込んで子機とし、作業者が携帯可能であるよう にシステムを構成すればよい。

【0009】更に、第2の作業体の通話手段が通話中の 場合に音声発生部から発生される警報音の出力レベルを 低下させるか同警報音を止めるかする音声制御手段を、 第2の作業体に設けることが望ましい。

【0010】上記接近警報システムで使用する通話装置 であって、第1および第2の作業体の通話手段として備 えられるものにおいて、音声発生部としてイヤホンを備 え、放イヤホンには骨伝導式マイクを内蔵して音声の入 出力が可能であることが望ましい。

【0011】前記通話装置において、受信した音声のス 20 ピーカ出力と送信する音声のマイク入力とを交互に切り 換えて可能にすると共に、所定レベル以上の入出力信号 がない無通話状態において先に所定レベル以上の信号入 力があった例に受信権もしくは送信権を与えるように切 り換える送受信切換手段を備えることが望ましい。

#### [0012]

【作用】第1の作業体における送信手段より無線出力さ れた信号は、第2の作業体にあって前記送信手段と誘導 的に結合する受信手段において受信され、ここでは前記 信号として主に誘導波が授受されることになる。この信 30 号は、長波または中波の周波数帯(30KHz~3MH z) にあって、その波長 (100m以上) よりはるかに 短い送信地点から20m以内程度の近距離においては急 敵な減衰特性を示す。このため、途中に種々の障害物が 存在して信号の反射等の影響を受けたとしても顕著な減 **衰特性を変化させる程に大きくはならず、第2の作業体** において前配信号の強度を検出して減衰の程度を確認す ることにより、第1の移動体からの距離が少ない誤差で 検出でき、確実に接近を検知して警報を出力することが できる。

【0013】また、長波または中波の周波数帯の信号を 使用するので、作業機・資材・盛土などの障害物があっ てもその波長に対して問題にならない程に小さいから、 確実に第2の移動体において受信することができる。な お、第2の作業体において接近を検知した後、通話手段 により連絡を取り合って相互に注意を促すようにすれば

【0014】前記信号を略水平に設けられたループアン テナより出力することにより、アンテナを中心として放 方向に対する接近であっても方向性なく検出できる。ま た、ループアンテナの寸法は信号の波長よりはるかに小 さいから、アンテナからの電磁波の出力がきわめて小さ く抑えられ、周囲への電磁波による障害を及ぼす危険が

【0015】第1の作業体を建設機械等の作業機、第2 の作業体を作業者とし、送信手段を作業機の上面部へ取 付けて前配ループアンテナを略水平に保持可能とし、そ の他の通話手段等は作業機のオペレータや作業者が携帯 可能とすることで、それぞれの作業に支障を及ぼすこと なく作業現場にシステムを適用することができる。

【0016】なお、第2の作業体で通話手段が通話中の 場合には、接近に伴う警報音を小さくするか止めるかし て通話手段における通話の支障にならないようにするこ とができる。

【0017】また、このシステムで使用する通話装置で は、音声発生部として骨伝導式マイクを内蔵したイヤホ ンを備え、作業者や作業機のオペレータはイヤホンを耳 に付けるだけで会話が可能であり、作業に支障なく会話 できると共に騒音の大きな作業現場であっても会話が可 能になる。

【0018】しかも、前配通話装置では、スピーカ出力 とマイク入力とを交互に切り換えるものとし、先に信号 入力があった側に受信権もしくは送信権を与えるので、 送受信の切換操作が不要となり、またスピーカ出力とマ イク入力とが同時に行われることがないので、作業現場 の騒音にそなえてスピーカの出力レベルやマイク感度を 十分に上げても、ハウリングを生じるなどの不都合がな

【実施例】以下その実施例について図面を基に説明す

【0019】図1はこの発明の使用例を示す説明図で、 作業機たる移動式掘削機Aと同じ工事現場で作業を行う 作業者Bとの間の事故防止をはかった例を示している。 掘削機Aには、天井部の水平面に親機としての送受信ユ ニット1が固定され、またオペレータ室には警報ユニッ ト2が備えられている。また作業機AのオペレータCは 通話装置3を携帯している。作業者Bは前記親機と信号 を授受する子機4をベルト等により腰に取り付けてい る.

【0020】図2は図1のように使用される接近警報シ ステムの構成を説明するプロック図である。

【0021】送受信ユニット1は、ループアンテナ5を 介して長波または中波の周波数帯 (好ましくは500K Hz以下)の変調信号しを出力する送信部6と、公知の ホイップアンテナ7を介してFMパンド(例えば60M Hz)の第2の変調信号Eを受信する受信部8と、検出 すべき接近距離を設定する手段9を含む入力部10と、 マイクロコンピュータを有し所定のタイミングで送信部 射方向ヘループと直交した磁界が形成されて、いずれの 50 6より入力部10で設定された接近距離に応じた前記変

5

調信号しを出力させ、これに対し受信部8において前記第2の変調信号Eを受信すると、警報ユニット2において警報を出力させるように制御する制御部14とを備えている。距離設定手段9では検出すべき接近距離を5~10mの範囲で設定することが可能で、送信部6ではこの設定距離に応じた出力レベルの変調信号Lを出力する。

【0022】ループアンテナ5はユニット1内に水平に配置され、ユニット1が掘削機Aに対し水平に固定されるから、ループアンテナ5は常に略水平に保持されるこ 10 ととなり、所定周波数の電流を流すことによりアンテナ5を中心として放射方向ヘループと直交した磁界が周期的に形成され、掘削機Aの前後左右へくまなく変調信号し(主に誘導波)を出力することができる。また、ループアンテナ5は、導線を直径20~30cm程度の円形に1~3巻したものであり、これに対して使用する周波数が例えば500KH2であれば波長が600mとなって、波長に対してアンテナの寸法がはるかに小さいため電磁波はほとんど出力されない。

【0023】なお、変調信号上は500KH2以下が望 20 ましい、その理由は次の通りである。この種のシステムは免許等を要することなく誰でも手軽に使用できることが必要であり、このため電波法による規制を受けることなく使用できなければならない。また、変調信号上は上配の通り急激な減衰を示すため、10m以上の接近距離を正確に検出するにはある程度の高い出力で送信しなければならない。電波法施行規則では、周波数帯に応じて発生する電界強度が制限されており、その電界強度の測定方法によれば周波数が低くなれば相対的に許容される出力レベルが高くなる。そして、変調信号を500KH 30 z以下にすれば、電波法の規制を受けることなく、10m以上の接近距離をほぼ安定して検出可能な変調信号を出力できることが試験の結果として得られた。

【0024】警報ユニット2は、スピーカ11およびランプ12により警報出力する出力部13を備えており、 制御部14からの出力命令に応じて音声出力およびラン プ点滅による警報を出力させる。

【0025】 通話装置3は、FMパンドの通話信号Fを送受信して共通のフィールド内で作業する作業者Bとの通話を可能にするもので、周囲の騒音を考慮して図3に 40 示すような公知の骨伝導マイクを内蔵したイヤホン15 (詳しくは後述する)により通話が可能となっている。

【0026】子機4は、フェライト芯のコイルからなる 上の信号入力があれば、受信側に接続して受信 誘導アンテナ16を介して送信部6からの変調信号Lを 受信する受信部17と、公知のホイップアンテナ18を 介して高周波による第2の変調信号Eを送信する送信部 19と、前記通話信号Fを送受し通話接置3との通話を 可能にする通話部20と、警報音を発生する出力部21 と、前記イヤホン15と同様に骨伝導マイクを内蔵し通 話部20を介した通話と出力部からの警報音の出力とを 50 がスピーカ34から音声出力されることはない。

行うイヤホン22と、受信部17において受信した変調 信号の強度を検出し、この検出強度が所定の基準強度以 上であれば、出力部21を介してイヤホン22より警報 出力させると共に、送信部19より高周波信号Eを出力 させるように制御する制御部24とを備えている。

【0027】誘導アンテナ16は、水平に設置されるループアンテナ5からの誘導信号を効率良く受けるため、 図3に示すように略垂直に設置することが必要であり、 このため子機4を装着した作業者が起立した姿勢でアン テナ16が垂直に位置するよう子機4に組み込み、また 子機4は作業者が座ったりしゃがんだりしてもアンテナ 16の方向が比較的変化しない個所として作業者の腰部 に取り付けることにしている。

【0028】出力部21は、上配のように変調信号Lが 所定の基準強度以上であれば警報出力するが、警報出力 中に通話部20において通話が行われ所定レベル以上の 信号入力(通話装置3からの受信音声または骨伝導マイクからの入力音声)があると、これに伴う切換信号を通 話部20から受けて警報の出力レベルを低減させて通話 の支障にならぬよう切り換え操作する機能を備えてい る。なお、出力レベルを低減させる代わりに、通話中に 限り警報音を停止するように操作することも可能であ る。

【0029】図3は上記実施例で使用される通話部20 およびイヤホン22の構成を示す説明図で、通話装置3 およびイヤホン15もほぼ同じ構成である。

【0030】イヤホン15は、イヤホン本体31、軟質材からなるイヤピース32、骨伝導式マイク33、およびスピーカ34からなっており、通話部20で受信した音声信号Eをスピーカ34より出力し、またイヤホン22を装着した作業者が話す音声を骨伝導によりマイク33で集音して通話部20より送信することができる。通話部20は、アンテナ18を介して通話信号Fを受信する受信部35と、アンテナ18より通話信号Fを出力する送信部36と、受信と送信の切換を行う送受信切換部37とからなっている。

【0031】送受信切換部37は、受信部35で受信した信号およびマイク33集音した信号のレベルを検出する手段を備え、所定レベルを越えるような信号が入力されない通常状態では、受信・送信のいずれの傾にも接続せず、所定レベル以上の信号を検出するとその信号傾に接続する。すなわち、受信部35を介して所定レベル以上の信号入力があれば、受信側に接続して受信した信号をスピーカ34より出力させ、この間は発信側の接続が断たれるため作業者が話をしても送信部36から信号下が出力されることはない。また、前配通常状態でマイク33より所定レベル以上の信号入力があれば送信側に接続されマイク33で集音した音声が送信部36より信号下として出力され、この間は受信部35で受信した信号が3ピーカ34から音声出力されることはない。

【0032】なお、送受信切換部37で上記した所定レ ベル以上の信号入力を検出すると、上述した切換信号が 出力部21へ出力され、出力部21ではこの信号に基づ いて警報音の出力レベルを切り換えることになる。

【0033】次に、上記のように構成されるシステムの 動作について図4および図5を用いて説明する。

【0034】作業機Aに設けられるループアンテナ5に は、制御部14で与える所定のタイミングで周期的(1 ~5回/秒)に一定時間(5~10ミリ秒)づつ、中波 00KHz以下) の電流を流し、これに伴い変調信号L が間欠出力される。また、この変調信号しは、距離設定 手段9で設定可能な接近距離X1・X1に応じた出力レベ ルP1・P2で出力される。

【0035】出力された変調信号しは、ループアンテナ 5が信号波長よりはるかに小さな寸法であることから、 電磁波の出力がほとんどなく、主にアンテナへの通電に よって生じる磁界信号(誘導波)として出力されること になる。これらの信号は図5に示すようにアンテナ5か らの距離の2乗または3乗に略反比例して急速に減衰 20 し、ノイズしゃへい等が施されない実際のフィールドに おいてはその出力レベルによっても異なるがアンテナ5 から50~100mも離れると正確に測定できない程に 徴弱なものになる。

【0036】作業者Bが携帯する受送信装置4では、図 4に示すようにループアンテナ5と誘導的に結合する誘 導アンテナ16において前配変調信号L(主に誘導波) を誘起電圧に代えて受信する。 受信部17では受信した 信号を増幅器やパンドパスフィルター等により処理して 例御部24へ送り、例御部24ではこの信号の強度Y<sub>1</sub>30 · Y2 (電界強度) と比較する基準強度 Y S と比較す る。なお、図5において強度曲線Y1は前配出力レベル P1で出力された信号の距離に応じた減衰特性を示し、 同じく強度曲線Yaは出力レベルPaのときの減衰特性を 示している。

【0037】受信強度Yi・Yzが基準強度YS以上であ れば、作業者Bが作業機Aで設定された接近距離Xi・ X2以内に接近したと判断して、出力部21を介してイ ヤホン22より警報音を出力させ、作業者Bに注意を促 す。また同時に、送信部19より第2の変調信号Eを出 40 カして作業者Bの接近を作業機A個へ通報する。

【0038】出力部21からの警報出力は、受信強度Y 1・Y1が基準強度Ysを下回るまで継続される。なお、 警報出力中に通話装置3からの呼出もしくはイヤホン2 2に内蔵のマイクにおける音声入力 (所定レベル以上の 信号入力)があり、これを通話部20で検出すると、出 カ部21では警報音の出力を下げて、トランシーパ部2 0によるオペレータCとの通話を可能にする。 なお通話 が一定時間以上途切れ、かつ受信強度Yi・Yiがなおも 基準強度 Y s 以上であれば、再び警報音を通常レベルで 50 B 第2の作業体たる作業者

出力する.

【0039】作棄機Aの受信部8において送信部19か らの第2の変調信号Eを受信すると、制御部14では出 力部13を介してスピーカ11より警報音を出力すると 共に、ランプ12を点滅させる警報出力をして、オペレ ータCに作業者Bの接近を知らせる。ここで、オペレー 夕Cと作業者Bとは、通話装置3および通話部20を使 用してお互いに注意や指示を交わすことができる。

【0040】なお、この発明は上記実施例に限定される または長波の周波数帯にある所定周波数(好ましくは5 10 ものでなく、請求項の配載内容を逸脱しない範囲で種々 の実施例が考えられる。例えば、第1の作業体を作業 者、第2の作業体を作業機としても良く、この場合、送 信手段および通話手段を一体に組み込んだ親機を作業者 が携帯し、少なくとも警報出力手段および通話手段を一 体に組み込んだ子機を作業機のオペレータが携帯するよ うにすれば良い。また、第1および第2の作業体がいず れも作業機である場合にも、何ら支障なく適用できる。 [0041]

> 【発明の効果】以上説明した通り、第1の作業体が第2 の作業体に対し所定範囲内に接近したのを自動検知して 警報を出力するので、接触事故等を未然に防ぐことがで きる。特に、障害物による影響を受けたり方向性をもつ ことなしに2~20m程度の範で接近を的確に検出でき るので、工事現場における作業機と作業者との接触事故 防止にきわめて有効である。また、第1および第2の作 業体双方に通話手段を備えているので、接近に伴いお互 いに注意や指示を交わして安全に作業を進めることがで きる.

【図面の簡単な説明】

- 【図1】この発明の使用例を示す説明図である。
  - 【図2】 実施例システムの構成を説明するプロック図で ある.
  - 【図3】 実施例で使用する通話部およびイヤホンの構成 説明図である。
  - 【図4】実施例システムの要部説明図である。
  - 【図5】実施例システムにおける受信強度の特性図であ る.

### 【符号の説明】

- 1 親機たる送受信ユニット
- 2 警報ユニット
  - 3 通話装置
  - 4 子機
  - 5 ループアンテナ
  - 6 第1の作業体の送信部
  - 17 第2の作業体の受信部
  - 20 第2の作業体の通話部
  - 21 第2の作業体の警報出力部
  - 24 第2の作業体の制御部
  - A 第1の作業体たる作業機

(6)

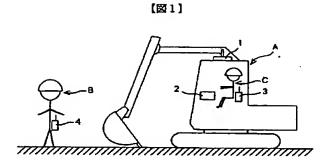
特開平7-168987

10

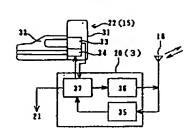
E 第2の変調信号

F 通話信号

L 変調信号



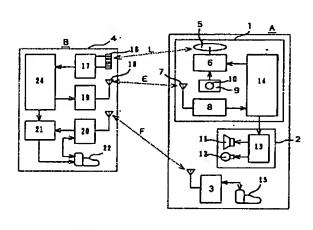
9

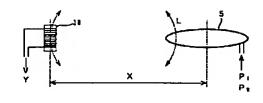


【図3】

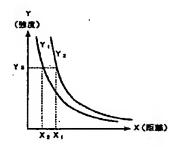
【図2】

【図4】





【図5】



フロントページの続き

(72)発明者 竹田 唱一 長野県更埴市大字雨宮1825番地 エムケー 精工株式会社内

(72)発明者 野口 義時

長野県更埴市大字雨宮1825番地 エムケー

精工株式会社内

(72)発明者 中島 照正

長野県更埴市大字雨宮1825番地 エムケー 精工株式会社内